Ossi carriff L va



(11) Publication number:

11-265679

(43)Date of publication of application: 28.09.1999

(51)Int.CI.

H01J 37/305

GO1B 21/30

H01J 37/28

(21)Application number: 10-068513

(71)Applicant: HITACHI LTD

(22)Date of filing:

18.03.1998

(72)Inventor: ONISHI TAKESHI

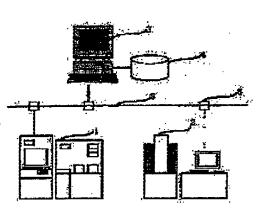
KOIKE HIDEMI

## (54) PROCESS CONTROL SYSTEM AND FOCUED ION BEAM DEVICE

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To realize the stable operation of a semiconductor process by precisely measuring the film thickness of a wafer internal device in a short time and quickly performing the feedback to the process.

SOLUTION: This system is formed of an FIB device 1 capable of sampling an analyzing part from a semiconductor wafer without breaking the wafer, a STEM 2, a small-sized sample table commonly mountable on a wafer holder for FIB and a sample holder for STEM, a computer 3 having a data base software, and a network 5 for mutually connecting the FIB, the STEM, and the computer, so that the film thickness in a wafer can be precisely, quickly and surely measured.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

25.01.2001

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

11/8/2005 4:24 F

Searching RAJ

опр://www.ta.thororibracide.go/fa.tyteson/oeran/usan/wayayasa

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3383574

[Date of registration]

20.12.2002

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(ig)日本国特許庁(JP)

(11)特許番号

特許第3383574号 (P3383574)

(45)発行日 平成15年3月4日(2003.3.4)

平成14年12月20日(2002.12.20) (24)登録日

(51) IntCL'

識別記号

FΙ

HO1J 37/305

37/28

HO1J 37/305

A

37/28

C

請求項の数8(全 11 頁)

最終質に続く

(21) 出壤器号	<b>特展平1</b> 0-68513	(73) 特許報者 000005108 株式会社日立製作所
(22)出顧日	平成10年3月18日(1998.3.18)	京京都千代田区神田駿河台四丁目6年地(72) 帝明者 大西 壑
(65)公開番号 (43)公開日	转离平11-265679 平成11年9月28日(1999.9.28)	表域県ひたちなか市大手市毛882番地 株式会社 日立製作所 計御器事業部内
華奎爾求日	平成13年1月25日(2001.1.25)	(72)発明者 小池 英巳 家城県ひたちなか市大宇市 <del>2882</del> 番地 株式会社 日立製作所 計御器事業部内
		(74) 代理人 100091085 弁理士 平木 祐輔
		<del>生在</del> 官 向後 <b>亚</b> 一
. •		(56)参考文献 特丽 平6-103947 (JP, A) 特別 平3-291842 (JP, A) 特別 平5-52721 (JP, A)

#### プロセス管理システム及び架束イオンビーム装置 (54) [発明の名称]

# (57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】 ウエハと試料を固定する試料台とを保持 して移動できる試料ステージ、ウエハの所録場所に集束 イオンピームを照射するFIBカラム、探針先端部がビ 一ム形射点近傍で移動可能なマニピュレータ、及びピー ム服射部近傍にデポジションガスを供給するガス供給源 を備え、ウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイ スの一部を集束イオンビーム加工によって試料として取 り出して前記試料台に固定する機能を有する集束イオン ビーム装置と、

試料を固定した前記試料台を保持して移動できる試料ス テージ、試料に集束した電子ビームを定査して服射する 電子光学系、及び試料を透過した電子を検出する検出器 を備え、前記試料台に固定された試料の所望場所に集束 した電子ビームを走査し、その透過電子強度に基づいて

得られる走査顕微鏡像から試料の特徴箇所の長さを測定 する機能を有する走査型透過電子顕微鏡と、

前記ウエハの試料取り出し位置と該位置から取り出され た試料を分析したデータとを対応付けて管理できるデー タベースを備えるコンピュータと、

前記集束イオンビーム装置、走査型透過館子顕微鏡及び コンピュータ相互を接続するネットワークとを含むこと を特徴とするプロセス管理システム。

【請求項2】 請求項1記載のプロセス管理システムに おいて、前記試料台には識別記号が設けられ、前記識別 記号を媒介として前記データベース内でウエハ内の試料 取り出し位置と前記走査型透過電子顕微鏡による試料測 定によって得られるデータとの対応付けが行われること を特徴とするプロセス管理システム。

【請求項3】 請求項1記載のプロセス管理システムに

特許第3383574

(2)

おいて、前記走查型遊過電子顕微鏡は、測定した前記榜 微箇所の長さと予め登録した規定値とのズレに関する統 計的な情報を出力する機能を有することを特徴とするプ ロセス管理システム。

[請求項4] 請求項1記載のプロセス管理システムにおいて、前記走査型透過電子顕微鏡からネットワークを介して前記データベースに登録されるデータに走査型透過電子顕微鏡画像が含まれることを特徴とするプロセス管理システム。

【請求項5】 請求項1配載のプロセス管理システムにおいて、前記走査型透過電子顕微能はX線分析装置を搭載し、電子ビーム照射によって発生する特性X線から試料の組成情報を得、前記ネットワークを経由して前記データベースに試料の組成情報データを登録する機能を有することを特徴とするプロセス管理システム。

【請求項 6 】 請求項 1 記載のプロセス管理システムに おいて、前記集東イオンビーム装置で取り出された部分 が含まれるウエハ上のチップに対し、破壊チップにとっ て不要な処理を省略するように後工程の制御装置に指令 することを特徴とするプロセス管理システム。

【請求項7】 請求項1記載のプロセス管理システムにおいて、ウエハ上の具物を検出する異物検査装置を前記ネットワークに接続し、前記異物検査装置から供給される異物のアドレス情報を利用して前記集束イオンビーム装置によってウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイスの一部の取り出しを行い、前記走査型透過電子取微能によって得られた情報を前記データベースに登録することを特徴とするプロセス管理システム。

【院求項8】 走査型透過電子顕微鏡の試料ホルダに装着可能な試料台とウエハとを保持して移動できる試料ステージと、ウエハの所望場所に集東イオンビームを服射するFIBカラムと、探針先端部がビーム服射点近傍で移動可能なマニピュレータと、ビーム照射部近傍にデポジションガスを供給するガス供給源とを備え、

ウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイスの一部 を集束イオンビーム加工によって取り出して前記試料台 に固定する機能を有することを特徴とする集束イオンビ ーム装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、半導体ウエハのブロセス上の管理点もしくは不良箇所の解析データを統合的に管理する半導体プロセス管理システム及びそのシステム中で用いられる集束イオンビーム装置に関する。

#### [0002]

【従来の技術】近年、半等体案子の高機能化と低価格化 を美現するため、ウエハの大面積化とデバイス構造の徴 細化が成されてきた。ウエハの大面積化に関しては、現 在主流の8インチウエハに代わって、12インチウエハ が検討段階に入っている。これに伴い、ウエハー枚当た

りのチップ数も大幅に増大し、ウエハー枚の価格も非常 に高価となっている。また、デバイス構造の微細化によ り、デバイスの寸法を正確に制御する必要が出てきた。 このため、プロセスの途中にパターン幅を測定する側長 用の走査型電子顕微鏡(Scanning Electron Microscop e:以下、SEMと略す)を導入し、バターン幅が許容 値内にあるかどうかをモニタし、その惰報を他の装置に フィードバックすることでプロセスの安定稼動を実現し ている。しかし、剡長SEMによる渕定はウエハ疫面に 平行な方向の長さに限られている。デバイスの微細化は 横方向の微細化だけでなく縦方向の微細化、つまり、デ バイス内の膜(層) の厚さも微細となっており、これを 安定に管理する手法が求められている。例えばダイナミ ック・ランダム・アクセス・メモリー (DRAM) の層 間絶録膜の厚さは数ヵmという薄さになっており、それ を観察する装置も非常に高い分解能を有するものが必要 とされている。

[0003] なお、半導体ウエハ上のデバイスパターンの寸法を計測する従来技術として、例えば特開平3-291842号公報「試料像表示装置」がある。また、集東イオンピーム (Focused Ion Beam:以下、FIBと略す)を利用して半準体ウエハの所望部分をウエハを割ることなく摘出し、それを他の場所に移植する技術として特別平5-52721号公報「試料の分離方法及びこの分離方法で得た分離試料の分析方法」がある。

#### 10004

【発明が解決しようとする課題】試料を高い分解館で観察するには、走変型透過電子顕微鏡(Scanning Transmission Electron Microscope: 以下、STEMと略す)や超高分解患定査型電子顕微鏡が用いられる。いずれもレンズ内に試料を挿入する必要があるため、試料を小片にカットし、装置に挿入する必要があるため、試料を小片にカットし、装置に挿入する必要がある。このため、半導体製造ラインから離れた、例えば分析センター等に装置が置かれ、得られたデータも、編集されたものがドキュメント化され、データベースへ登録される。試料作成や測定に時間がかかるため、デバイス護厚の変動情報をプロセスにフィードバックしようと思っても、既に複数のウエハがプロセスを流れており、タイムリーなプロセス管理ができない欠点があった。

【0005】本発明は、ウエハ内デバイスの膜厚を糖度 良く、短時間で測定し、プロセスへのフィードバックを 素早く行うことにより、半導体プロセスの安定稼動を実 現するシステムを提供することを目的とする。

#### 100061

【課題を解決するための手段】本第明においては、ウエハかも試料を分離摘出することのできるFIB装置、STEM、FIB装置のウエハホルダとSTEMの試料ホルダの両方に装着できる試料台、データペースを有するコンピュータ、及びFIB/STEM/コンピュータを相互に接続するネットワークを組み合わせてシステム化

特許第3388574

(3)

することにより、前記目的を達成する。

[0007] 本発明で用いるFIB装置は、半導体ウエハなどのウエハを保持し少なくともXY方向及びチルト方向にウエハを移動できる試料ステージ、ウエへの所望場所にFIBを照射するFIBカラム、探針先端部がビーム照射点近傍で移動可能なマニピュレータ、ビーム照射部近傍にデポジションガスを供給するガス供給源、及びそれらを制御する制御系から成り、ウエハの予め登録した位置のデバイスをウエハを割らずにサンプリングし、小型の試料台に移植することができる。移植後、各分析点をFIBにより養壁加工する。

【0008】小型の試料台をFIB裝置のウエハホルダとSTEM装置の試料ホルダの両方に装着できるようにしておけば、分離試料を素早くSTEMに導入することができる。試料台に移植される試料はウエハホルダ上のアドレス及び試料台上のアドレスで微別ができるため、ウエハから分離された後も、元々ウエハのどの部分にあった試料かということを明確に対応づけすることができる。

【0009】試料台を試料ホルダに装着し、STEMに 導入して像観察することにより、ウエハ内からサンプリ ングした試料の高分解能顕微鏡像が得られる。このST EM像から注目するデバイスの特徴箇所の長さを測定す ることができる。STEMは高分解能という特徴に加 え、ビームを走査することから、得られる画像をディジ タル化しやすく倍率の管理が行い易いという特徴があ る。得られたデータをネットワークを経由してデータペ ースに登録することにより、ウエハ上の分析点に関する デバイスの測長情報を統合的に管理することができる。 【0010】すなわち、本発明によるプロセス管理シス テムは、ウエハと試料を固定する試料台とを保持して移 動できる試料ステージ、ウエハの所望場所に集東イオン ビームを照射するFIBカラム、探針先端部がビーム照 射点近傍で移動可能なマニピュレータ、及びピーム照射 部近傍にデポジションガスを供給するガス供給原を健 え、ウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイスの 一部を集束イオンピーム加工によって試料として取り出 して試料台に固定する機能を有する集束イオンビーム装 匿と、試料を固定した前記試料台を保持して移動できる 試料ステージ、試料に集束した電子ビームを走査して照 射する電子光学系、及び試料を透過した電子を検出する 検出器を備え、試料台に固定された試料の所望場所に集 束した電子ビームを走査し、その透過電子強度に基づい て得られる走査顕微鏡像から試料の特徴箇所の長さを測 定する機能を有する走査型透過電子顕微鏡と、ウエハの 試料取り出し位置とその位置から取り出された試料を分 析したデータとを対応付けて管理できるデータペースを **傭えるコンピュータと、集東イオンピーム装置、走査型** 透過電子顕微鏡及びコンピュータ相互を接続するネット ワークとを含むことを特徴とする。分析場所を分析した

データには、形状(画像)、寸法、組成等を含ませることができる。

【0011】 試料台に試料位置などの機別記号を設けておくと、その識別記号を媒介としてデータペース内でウエハの試料取り出し位置と走査型透過電子顕微鏡による試料測定によって得られるデータとの対応付けを行うことができる。走査型透過電子顕微鏡は、測定した特徴箇所の長さと予め登録した規定値とのズレに関する統計的な情報を出力する機能を有することができる。また、走査型透過電子顕微鏡は以下の表示となる。また、を含ませることができる。走査型透過電子顕微鏡は以来分析装置を搭載し、電子ビーム照射によって発生する場合は対の組成情報を得、ネットワークを延伸してデータベースに試料の組成情報を得、ネットワークを延伸してデータベースに試料の組成情報を得、ネットワークを延伸してデータベースに試料の組成情報であるともできる。

【0012】集東イオンビーム装置で取り出された部分が含まれるウエハ上のチップに対し、破壊チップにとって不要な処理、例えば後に行われるチップのプロープテストやパッケージングを省略するように後工程の制御装置に指令するのが好ましい。また、ウエハ上の異物の位置と大きさなどを検出する異物検査装置をネットワークに接続し、異物検査装置から供給される異物のアドレス情報を利用して集東イオンビーム装置によってウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイスの一部の取り出しを行い、走査型選過電子顕微鏡によって得られた情報をデータベースに登録することもできる。

【0013】本発明による集束イオンビーム装置は、走 査型透過電子顕微鏡の試料ホルダに装着可能な試料台とウエハとを保持して移動できる試料ステージと、ウエハの所望場所に集束イオンビームを服射するFIBカラムと、探針先端部がビーム服射点近傍で移動可能なマニピュレータと、ビーム服射部近傍にデポジションガスを供給するガス供給源とを備え、ウエハの所望の位置のデバイスあるいはデバイスの一部を集束イオンビーム加工によって取り出して試料台に固定する機能を有することを特徴とする。

【0014】本発明によると、ウエハ内の微細なデパイスの膜厚測定を短時間で高精度に行うことができ、それをプロセスにフィードバックすることにより、プロセスの安定稼動を実現することができる。なお、本発明のウエハ管理システムは、半導体ウエハの管理以外にも、多層膜構造を有する磁気ヘッドなどの製造に用いられる半導体基板以外の基板を用いるウエハの管理にも適用できる。

### [0015]

【発明の実施の形態】以下、図面を参照して本発明の実施の形態を説明する。図1は本発明の第1の実施の形態を示すシステム構成図である。FIB装置1、STBM 装置2、データベース4を備えたコンピュータ3がトラ

ンシーバ6及びイーサネット5を介して相互に接続されている。

【0016】FIB装置1のFIBカラム200と試料 ステージ付近の構成を図5に示す。 液体金属イオン源工 ミッタ100から引出し電極101により引き出された イオンは、コンデンサーレンズ102と対物レンズ10 9によりウエハ (試料) 21上に集束される。両レンズ 間には、可変アパーチャ103、アライナ・スティグマ 104、プランカ105、プランキングアパーチャ10 6、デフレクタ108が配されている。プランカ105 動作時には、ビームはファラデーカップ107に入射す る。ウエハ21はウエハホルダ20に保持された状態で 試料ステージ110上に装着される。試料ステージ11 Oはウエハホルダ20をX、Y、Z、XY平面内での回 転、乙軸に対するチルト(傾斜)の5軸方向に動かすこ とができる。ステージ上部には試料から放出される二次 電子を検出する検出器112、ノズル先端部からタング ステンヘキサカルボニル (W(CO)e) ガスをFIB照射点 近傍に吹き付けるガス供給源113、マニピュレータ1 15に保持された探針114が実装されている。

【0017】図6は、本発明の実施の形態で用いたFI B装置の制御系の構成図である。高圧電源203はイオ ン源やレンズ電極に高電圧を印加する。絞り制御電源2 0.4 は可変アパーチャ103を制御し、所望のアパーチ ャ径が遅択できる。アライナ・スティグマ制御電源20 5 は 8 極の極極電圧を制御し、電気的な軸合わせと非点 補正を行う。 ビーム電流計測アンプ206はブランキン グ時にファラデーカップ107に流入するビーム電流を 計測する。ブランキング制御電源207はブランキング 電極を駆励し、ピームブランキングを行う。偏向アンプ 208は8極2段の静電偏向器108を駆動する。偏向 信号はスキャナ211から供給される。プリアンプ20 9 は検出器112からの信号を輝度電圧信号に変換す・ る。変換された輝度信号はディジタル値に変換され、画 像メモリー212に香き込まれる。スキャンと同期をと ることにより、試料の顕微鏡像がメモリー212上に形 成される。ステージ制御電源210は排気制御電源21 8と連動してウエハホルダ20のロード/アンロード及 びステージ移動を行う。

【0018】ガス制御電源214はガス供給頭113の加熱とバルブの開閉を制御し、試料表面に供給されるW(CO)のガス量を制御する。マニピュレータ制御電源215は探針114の先端位置を制御する。各制御電源は制御バス202を介してFIB制御コンピュータ201から統括的に制御される。画像メモリー212の情報はコンピュータ201のCRTに表示でき、像観察と加工位置決め、加工中のモニターが行える。このFIB装置によりウエハ内の所望場所の試料ブロックをウエハを割らずに摘出できる。満出手法の詳細は特開平5~52721号公報に記載されている。

【0019】図4は、図2に示したFIB装置のウエハ ホルダ20の上面図である。ウエハホルダ20にはウエ ハ2Iが保持できる。加えて、ウエハホルダ20のコー ナー部に試料台10が実装できるようになっている。図 示した例では実装場所は4箇所あり、それぞれの実装場 所上部に B, b, c. dの離別記号が刻印されている。 【0020】図5は、試料台10の詳細形状の一例を示 すものである。試料台10は板状をしており、その上部 には溝12が形成されている。この溝10にウエハ21 から摘出した試料ブロック14の下部を挿入し、タング ステンデポジション膜 1 5 により機械的に固定する。試 料ブロック14が試料台10に固定された状態でさらに FIB加工を行い、薄壁16が形成できる。構12に沿 って鄭印13があり、この刻印13を目印に試料プロッ ク14を固定すると、試料の判別がしやすくなる。 もち ろん、ウエハボルダ上のステージアドレスでもサンブル 固定位置の認識が可能である。

【0021】図6は、STEM2の試料ホルタ11に試 料台10を取り付ける様子を示すものである。 STEM 2 にはサイドエントリー型のステージが装着されてお り、そのステージに、試料プロック14が固定された試 料台10を模方向から挿入する形となる。このように、 FIB装置1のウエハホルダ20とSTEM2の試料ホ ルダ11に共通に装着できる試料台10を用いることに より、FIB装置とSTEM間で短時間に武料の移動が 可能となり、その途中で試料を落としたり破壊したりと いった危険性が非常に少なくなる。また、FIB装置に よって切り出された個々の試料ブロックのウエハ上での 位置とSTEMによるその試料プロックの計測結果の対 応付けを正確かつ容易に行うことができる。 したがっ て、ウエハ上の種々の分析点におけるSTEM計測結果 をデータペース上で統合的に管理することが可能となる ため、タイムリーなプロセス管理によって製品の歩留言 りを上げることができる。

【0022】次に、本発明のプロセス管理システムによる半等体ウエハ内の膜厚計測手順について、ウエハから 試料を分離する手順を説明する図7も参照して説明する

- (1) FIB装置のウエハホルダ20に測定対象である ウエハ21を設着する。また、ウエハホルダ20に試料 台10を設着する。
- (2) ウエハホルダ20をFIB装置1の試料ステージ 110にロードする。
- (3) ウエハ21内のサンプル点を登録する。登録はウ エハマップを用い、チップアドレス及びチップ内アドレ スを活用して行う。
- (4) 登録した最初のサンブル点に試料ステージ110 を移動する。
- (5) FIB装置により、ウエハ21の加工エリアを含む領域をFIBでラスタ走査し、ウエハ表面から発生し

(5)

た二次電子を検出することにより、ウエハ表面の走査イ オン顕微鏡像を取得し、試料を分離して摘出する部分を 決定する。

【0023】(6)ウエハ21の表面に対してFIB5 1が直角に照射されるようにウエハ21の姿勢を保ち、 ウエハ21上でFIB51を矩形に走査させ、ウエハ表面に所要の磔さの角穴53を形成する【図7(a)】。

- (7) ウエハ21の表面に対してFIB51の軸が約7 0°傾斜するようにウエハ21を傾斜させ、底穴54を 形成する〔図7(b)〕。
- (8) ウエハ21の姿勢を変更し、ウエハ21の変面が FIB51に対して再び垂直になるようにウエハ21を 設置し、切り欠き溝55を形成する〔図7(c)〕。
- (9) マニピュレータ115を駆動し、探針114の先 端をウエハ21の摘出する表面部分に接触させる〔図7 (d)〕。
- (10) ガス供給源 113 に接続したガスノズル56から探針 114の接触部にタングステンヘキサカルボニルガス57を供給しながらFIB 照射し、堆積膜 58 を形成する。接触状態にあるウエハ21の分離部分と探針 14の先端部とは堆積膜 58 で接着される【図7(e)】。

【0024】(11)分離試料59とウエハ21が接続 している部分をFIB51で切り欠き加工し、ウエハ2 1から試料59を分離する。この状態で、分離された試 料59は探針114の先端部に保持されている【図7 (f))。

- (12) 探針114の先端部を上げ〔図7(g)〕、試 料ステージ110の傾斜を元に戻し、試料ステージ11 0を移動して、F1Bの視野を試料台に移動する。
- (13) マニピュレータ115を駆動し、試料台10上の機部12に分離試料59を挿入し、FIBアシストデポジションにより試料59を固定後、FIB加工により探針114と試料59とを分離する。
- (14)上記工程を繰り返し、試料台10上に5つの試 料を固定する。
- (15) 登録されたサンプル点と試料台10上の実装位 置とを対応付け、ネットワーク5を介してデータベース 4に登録する。

[0025] (16) 各試料に更にFIB加工を施し、 試料内の注目する膜の断面が出るように薄壁加工を行

- (17) FIB装置1からウエハホルダ20をアンロー ドする。
- (18) ウエハホルダ20から試料台10を取り出し、 ・それをSTEM2の試料ホルダ11の先端部に装着する。

- (19) 武料ポルダ11をSTEM2に挿入する。
- (20) 試料断面のSTEM像を順次観察し、注目する 腹の膜厚を測定する。

【0026】(21) 得ちれた測長データ及びSTEM 像の画像データをネットワーク5を介してデータベース 4に転送する。この際、試料台11上の試料位置から、試料がウエハ21内のどのサンブル点に対応したものであったかを関連付けるための情報も同時に転送する。本 実施の形態の場合、試料台 a のアドレス1というように、試料台にサブアドレスを定義してウエハ21内のサンブル点との対応付けを行った。このアドレスはウエハホルダ20及び試料台10上にも刻印してあり、確認が容易である。

(22) データベース4に送られた測長情報は、規定値 との統計的なズレを判定し、そのプロセスが正常に運用 されているかどうかを判定する。

【0028】いま、図4に示したように、ウエハホルダ20の試料台実裝場所には、列の識別子としてa,b,c.dの刻印が施されているとする。また、試料台10の試料完装場所には、図5に示すように、行の識別子として1,2,3,4,5の刻印が施されているものとする。これらの刻印は、FIB裝置側ではSIM像で確認できるため、例えば試料台のb列3行の位置をFIB光軸に移動するには、まず列方向に試料ステージ110を移動して識別子「b」を探し、その状態で行方向に試料ステージ110を移動して識別子「3」を探す。この手法により、任意の試料完装場所へ移動することができ

【0029】また、SIM像で識別子を確認しながら場所移動を行わなくとも、列と行の位置は例えば下記の変1のようにウエハホルダ20上の特定アドレスに対応付けることができるため、図8に示すFIB装置のアドレス選択画面300でアドレス(行列)を選択することにより、対応する位置にステージを移動することができる。

[0030]

【表1】

(6

特許第3383574

(1000
(008e
9600)
9400)
9200)

(x, y) 単位: μm、原点 (0, 0) はウエハホルダ左下。

【0081】ウエハから切り出した試料を試料台10に 固定するとき、試料を固定する試料台上のアドレス(行 列) はマニュアルで任意に選択することもできるし、a 1, a 2, …. a 5, b 1, b 2, …というように、シ ステム側で自動的に場所を指定することもできる。図8 に示した例では、モード選択ラジオボタン302でマニ ュアル側を選択している。そして、選択すべきアドレス (行列) a 1, a 2, …, d 4, d 5を表すアドレス區 択ポタン303の「b3」のポタンを押している。 選択 されたアドレス「b3」は選択アドレス表示部301に 表示されている。この選択によって、ウエハから摘出さ れた分離試料はウエハホルダ20上の識別子「b」の位 置に実装された試料台の識別子「3」で示される位置に 固定される。試料が試料台10に固定された時点で、試 料のウエハ上アドレス(試料が元々ウエハのどの位置に あったかという情報)と試料台アドレス(行列)が対応 付けられ、ネットワーク5を介してコンピュータ3に送 られてデータベース4に登録される。

【0032】次に、操作者は、ウエハホルダ20をFI ·B装置1から取り出し、試料台10をSTEM用サイド エントリー型試料ホルダ11に装着し、STEM2に導 入する。 無線 (分析) を始める前に、武科台アドレスの 指定を行い、これから観察する試料がどの試料台アドレ スに対応するものかを登録する。例えば、ウエハボルダ 20上の世別子「b」で示されている位置にあった試料 台上の試料をSTEMで測定するときには、STEMの 入力部から測定する順番にその鹼別子を、例えば b 1, b2, b3, b4, b5のように入力する。その後、S TEM2の二次電子像観察機能を用い、試料台10の刻 印を目印として対応する試料を探し、順次観察する。ま た、STEMのサイドエントリーステージのアドレスと 試料台10の行情報を予め対応付けて登録しておくこと により、前記試料台アドレス指定により、自動的にステ ージを対応位置に移動することも可能である。

【0033】STEMで得られた分析情報はネットワーク5を介してコンピュータ3に送られる。コンピュータ3は、FIB装置1とSTEM2から送られた情報を、 試料台アドレス (行列)を媒介として関連づけ、データペース4には、試料のウエハアドレスに対応してSTE Mの分析データが登録される。ここでは、試料台10上の試料固定位置(試料台アドレス)を、ウエハホルダに 設けられた歳別子と試料台に設けられた歳別子の2種類

の機別子を組み合わせて指定する例について説明した。 しかし、試料台上の試料固定位置の指定方法はこの方法 だけとは限らない。例えば、試料固定場所に a 1, a 2, … a 5の識別記号が刻印された試料台、 b 1, b 2, …, b 5の機別記号が刻印された試料台、 c 1, c 2, …, c 5の職別記号が刻印された試料台といったように、試料固定位置に刻印された識別記号(試料台アドレス)が全て異なる複数の試料台を用いることで、ウエハホルダ上の識別子を省略してもよい。

【0034】FIB装置側では、ウエハ内からサンプリングした試料と試料台上の固定位置をこの識別記号によって対応付けし、その対応関係をネットワーク5を介してコンピュータ3に送り、データベース4に登録する。一方、STEM側では試料ホルダ11に固定された試料の測定に当たって、試料の固定位置に設けられた識別記号を二次電子像観票機能を用いて読み取り、測定データと識別記号(試料台アドレス)とをペアにしてコンピュータ3に送る。コンピュータ3では、識別記号を媒介としてウエハ内の試料摘出位置と試料データとの対応をとり、データペース4に記録する。

【0035】ウエハ内にある試料摘出箇所を含むチップは機能的に破壊されていて最終的には廃棄されるため、 後工程で行われるプロープテストやパッケージングは不 要である。データベースには摘出が行われたチップの情 報を後工程に知らせる機能があり、後工程で不要な作業 が発生しないようにすることができる。また、本実施の 形態では、最終的に製品にできるチップを検査チップと しているが、ウエハ上にモニタ専用の領域を設け、その 部分を摘出して膜厚を調べることによりプロセスを管理 することもできる。この場合、ウエハ内に専用のパター ンを作り込む必要があるが、製品となるチップを破壊し ないため、歩留まりは向上する。

【0036】分析情報をデータベースとして統括的に管理すると、以下のような利点がある。

- (1) 単品の分析結果(例えば、藤厚の偏差)のみならず、製造ロット毎の偏差、ウエハ内の最大偏差、偏差の時間的変化率など、多面的な分析が行えるため、プロセス変動要因の解析が行いやすい。
- (2) プロセス上問題がある分析結果が出た場合、過去 に同様もしくは類似の分析結果があったかどうかを検索 することができ、過去の分析結果を有効活用してプロセ ス変動要因の早期発見ができる。

(7)

特許第3383574

【0037】図9は、本発明の第2の実施の形態を示すシステム構成図である。第1の実施の形態との差異は、STEMの代わりに高分解能SEM7を使用することにある。高分解能SEM7はサイドエントリー型ステージを有している。従って、STEMと同様の試料ハンドリングが可能となる。また、SEMを使用する場合、FIB接置1で仕上げる断面は片方で良い。高分解能SEMは、STEMと比較して分解能が劣るものの、手軽で使い易いという利点があり、膜厚の比較的厚い部分のプロセス管理を行うのに適している。

【0038】また、STEMやSEMの替わりに透過形電子顕微鏡(Transmission Electron Microscope:以下、TEMと略す)を使用するシステムも可能である。TEMは一般的に試料の透過電子線像を蛍光板に結像し、それを写真撮影(フィルムに焼き付け後現像)するが、近年の撮像技術の発達により、CRT等の画像表示装置に直接TEM像を表示できるようになってきた。従って、従来のTEMに提像・画像表示システムを付け加えて本発明に供することも可能である。

【0039】図10は、ウエハ上の異物の位置と大きさを高速に検出する異物検査装置8を接続した実施の形態のシステム構成図である。プロセス管理では、先に述べたような膜厚が規定値に入っているか等の管理をすることが重要であるが、加えて、プロセス上で問題となる異物の解析を行うことも重要である。異物の形状や組成を詳細に調べることで、欠陥が発生した原因をつきとめることができる。レーザ光散乱方式等の異物検索装置8で検出された異物の位置や大きさの情報はネットワーク5を介してデータベース4に登録される。この情報の中から調査が必要と思われる異物を選択し、ウエハ上のアドレスをFIB装置1に転送することで、異物の断面STEM観察が可能となる。

【0040】また、前記したように、本発明のシステムでは、試料がウエハから分離しているにも関らず、データベースとの対応関係が常にとられているため、STE Mで得られた情報をデータベースに早く確実に登録できる利点がある。本実施の形態ではSTEMにX線分析装置のを装着した。これにより、欠陥の組成分析が可能となり、X線分析の生データもデータベースに登録することができた。生データの登録は、後で異なる観点からのデータ評価を行う場合に非常に有効である。また、これらの作業をクリンルーム内で短時間に行うことができた。

【0041】 契物検査装置 8 で検出された異物について、粒子径が約10μmと比較的大きなものを選択した。 異物アドレスをFIB接置1に送り、ウエハ内から異物部を含む試料ブロックを摘出し、試料台に固定した。 試料台をSTEMに装着し、X線分析を行ったところ、異物の組成に鉄、ニッケル、クロムが含まれており、ステンレス粒子であることが判明した。この分析結

果に基づき、前工程で使用しているステンレス可動部品を発達しないものに変更し、異物の発生を抑えることができた。

#### [0042]

【発明の効果】本発明によれば、ウエハ内の微細な膜厚 を高速に精度良く測定することができるため、半導体プ ロセスなどのプロセスの安定化を図ることができる。

#### 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施の形態を示すシステム構成 図

【図2】本発明によるFIB装置の一例のカラム周辺の 概略機成図。

【図3】図2に示したFIB装置の制御系の構成図。

【図4】ウエハホルダの説明図。

【図5】試料台の説明図。

【図6】サイドエントリー型ホルグの説明図。

【図7】ウエハから試料を分離する手順の説明図。

【図8】アドレス選択画面の模式図。

【図9】本発明の第2の実施の形態を示すシステム構成 図。

【図10】本発明の第3の実施の形態を示すシステム構成図。

#### 【符号の説明】

1…FIB装置、2…STEM、8…コンピュータ、4 …データペース、5…イーサネット(通信ケーブル)、 6…トランシーバ、7…高分解能SEM、8…異物検査 装置、9…X線検出器、10…試料古、11…試料ホル ダ、12…漆、13…刻印、14… 紅科(分離試料)、 15…デポジション膜、16…薄壁(TEM観察部)、 20…ウエハホルダ、21…ウエハ、22…刻印、51 … 氣東イオンピーム、53… 角穴、54… 底穴、55… 切り欠き痛、56…ガスノズル、57…ガス、58…堆 療護、59…分離試料、100…エミッタ、101…引 出し電極、102…コンデンサレンズ、103…可変ア パーチャ、104…アライナ・スティグマ、105…ブ ランカ、108…ブランキングアパーチャ、107…フ ァラデーカップ、108…デフレクタ、109…対物レ ンズ、110…試料ステージ、112…検出器、113 …ガス源、114…探針、115…マニピュレータ、2 0 0…FIBカラム、2 0 1 …コンピュータ、2 0 2… 制御パス、203…高圧電源、204…絞り制御電源、 205…アライナ・スティグマ制御電源、206…ビー ム電流計測アンプ、207…ブランキング制御電源、2 08…偏向アンプ、209…プリアンプ、210…ステ ージ制御電源、211…スキャナ、212… 画像メモリ 一、213…排気制御電源、214…ガス制御電源、2 15…マニピュレータ制御電源、300…アドレス選択 関面、301…選択アドレス表示部、302…モード選 択ラジオボタン、308…アドレス選択ボタン

特許第3383574

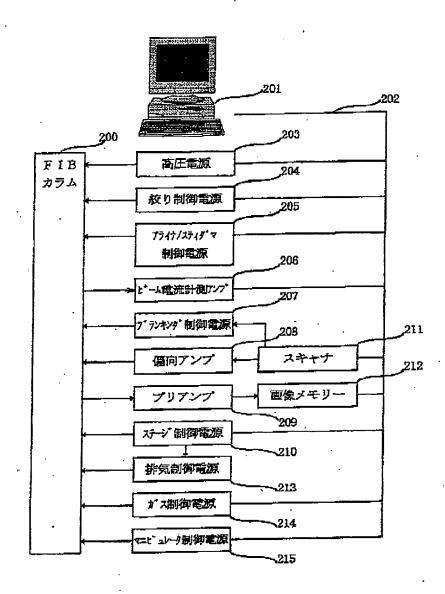
(8) 【図2】 [図1] <u>200</u> 【図4】 【図5】 [図8] [図5] ai bi ci di Selected Address: Select Mode : Eb & Ed &

PAGE 17/60 \* RCVD AT 11/10/2005 5:59:44 PM [Eastern Standard Time] \* SVR:USPTO-EFXRF-6/24 \* DNIS:2738300 \* CSID:512 306 1963 \* DURATION (mm-ss):20-10.

(9)

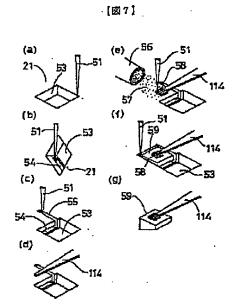
特許第3383574

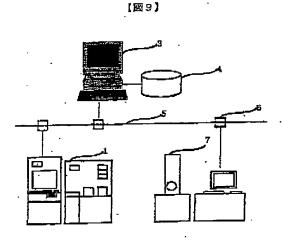
[図3]



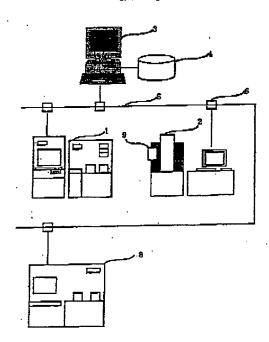
(10)

特許第3383574





[図10]



(11)

特許第3383574

フロントページの続き

(58) 調査した分野(Int. Cl. 7, DB名)

H01J 37/805

HO1J 37/28

G01B Z1/30

# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

# **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

| BLACK BORDERS
| IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
| FADED TEXT OR DRAWING
| BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
| SKEWED/SLANTED IMAGES
| COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
| GRAY SCALE DOCUMENTS
| LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
| REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

# IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.